



 FJDynamics

FJD Trion S2

SKANER SLAM LIDAR



MNIEJSZY ROZMIAR, WIĘKSZE MOŻLIWOŚCI

Skaner LIDAR FJD Trion S2 oferuje zaawansowane algorytmy VIO i SLAM do generowania wysokiej jakości chmur punktów. Obsługując ponad 8000 układów współrzędnych, S2 eliminuje potrzebę czasochłonnej ręcznej transformacji współrzędnych. Dzięki integracji z oprogramowaniem FJD Trion Scan i Trion Model i wykorzystaniu praktycznych akcesoriów, takich jak kamizelka stabilizująca, uchwyt do drona, uchwyt samochodowy, S2 zwiększa wydajność przechwytywania i przetwarzania danych w projektach inżynieryjnych.



1,2 cm
Dokładność względna



Koloryzacja
w czasie
rzeczywistym



Algorytmy
Multi-SLAM



Georeferencyjna
chmura punktów



Adaptacja
do obiektów
o każdym stopniu
skomplikowania



Skanowanie
wewnątrz
i na zewnątrz
budyneków

TERAZ DOSTĘPNY W RÓŻNYCH KONFIGURACJACH

S2



320,000
Punktów na sekundę



120m
Zasięg

S2 PRO



640,000
Punktów na sekundę



120m
Zasięg

S2 MAX



640,000
Punktów na sekundę



300m
Zasięg

INTEGRACJA WIELU MODUŁÓW

Zintegrowane moduły kamery, IMU i RTK w kompaktowej formie o wadze 2 kg, pozwalające na mobilność i ergonomię pracy w różnych projektach geodezyjnych.



ALGORYTMY MULTI-SLAM DLA DOKŁADNYCH WYNIKÓW

Wbudowane dwie kamery 12 MP generują obrazy o wysokiej rozdzielczości z zaawansowanymi algorytmami Visual-Inertial Odometry (VIO) i SLAM, zapewniając dokładne wyniki nawet w złożonych środowiskach z mniejszą liczbą punktów charakterystycznych.



SZYBKE I MOBILNE SKANOWANIE

Rejestruj chmury punktów we wszystkich kierunkach, nawet w trudno dostępnych miejscach, dzięki praktycznym akcesoriom, takim jak kamizelka stabilizująca, tyczka przedłużająca, plecak i walizka na kółkach. Możesz po prostu skanować w dowolnym miejscu i czasie.



EFEKTYWNY PRZEPŁYW PRACY DZIĘKI INTEGRACJI OPROGRAMOWAŃ DO GROMADZENIA I PRZETWARZANIA DANYCH

Płynnie integruje się z oprogramowaniem FJD Trion Scan i Model, oferując usprawniony przepływ pracy od przechwytywania danych do końcowych rezultatów.



Gromadzenie danych

Aplikacja do sterowania w czasie rzeczywistym



Przetwarzanie danych

Moduły aplikacji dla wielu branż



Współpraca i realizacja

generowanie raportów budowlanych leśnych i górniczych oraz udostępnianie ich online

SCENARIUSZE ZASTOSOWAŃ



Zarządzanie nieruchomościami i ocena



AEC



Bezpieczeństwo publiczne



Pomiar topograficzny



Córnictwo



Analiza leśnictwa i roślinności

SZYBKA SPECYFIKACJA

LiDAR

	S2	S2 PRO	S2 MAX
Zasięg	120 m przy 80% współczynniku odbicia 80 m przy 10% współczynniku odbicia	120 m przy 80% współczynniku odbicia 80 m przy 10% współczynniku odbicia	300 m przy 80% współczynniku odbicia 80 m przy 10% współczynniku odbicia
Kanały	16	32	32
Prędkość	320 000 pkt/s	640 000 pkt/s	640 000 pkt/s
FOV	360°x 270°	360°x 270°	360°x 270°
Poziom bezpieczeństwa	Klasa 1 / 905 nm, bezpieczeństwo oczu	Klasa 1 / 905 nm, bezpieczeństwo oczu	Klasa 1 / 905 nm, bezpieczeństwo oczu

Parametry systemu

Względna dokładność*	1,2 cm
Dokładność absolutna	3 cm
Waga	1,8 kg <small>(nie obejmuje baterii, kamery zewnętrznej i modułu RTK)</small>
Żywotność baterii	3 h <small>(z 1 zestawem 2 baterii)</small>
Przechowywanie	512 GB <small>(1 TB z możliwością rozszerzenia)</small>
Temperatura pracy	-10 °C ~ 50 °C
Zużycie energii	25 W
Rozmiar (łącznie z podstawą i baterią)	107x 118x 398 mm
Eksport danych	WiFi, USB typu C, USB typu A
Format chmury punktów	.las / .ply / .pts / .e57
Zasilanie	10,8 V, 3 A

*Pomiar w środowisku eksperymentalnym

Kamera

Rozdzielczość	2x 12MP
FOV	200°
Visual Slam	Wsparcie
Eksport obrazu	Wsparcie
Format obrazu	.jpg

GNSS

Konstelacja satelitów	GPS L1 / L2 / L5 BDS B1 / B2 / B3 GLONASS L1 / L2 / L3 Galileo E1 / E5a / E5b / E6
Dokładność RTK	H: 8 mm+ 1 ppm RMS V: 15 mm+ 1 ppm RMS
PPS	Wsparcie

www.eu-maxnet.pl



MAXNET
Lech Wereszczyński
Choose efficiency and future